

Sommaire

1. Intégrale de f continue par morceaux	1	3. Intégrales dépendant d'un paramètre	8
1.1. Intégrale de f continue par morceaux . . .	1	3.1. Continuité	8
1.2. Interprétation géométrique	1	3.2. Classe \mathcal{C}^1	8
1.3. Sommes de Riemann	2	3.3. Bornes dépendant d'un paramètre	8
1.4. Propriétés	3	4. Recherche de primitives	9
1.5. Inégalités	4	4.1. Fraction rationnelle en x (ou en $t \dots$)	9
2. Dérivation et Intégration	5	4.2. Fractions rationnelles diverses	9
2.1. Intégration par parties	5	4.3. Polynôme \times exponentielle	9
2.2. Changement de variables	6	4.4. Primitives usuelles	10
2.3. Inégalité des accroissements finis	6	5. Compléments	11
2.4. Formules de Taylor	6	5.1. Colbert, lycée numérique	11
2.5. Intégration et étude locale	7	5.2. Les mathématiciens du chapitre	12

1. Intégration d'une fonction continue par morceaux sur $[a, b]$

1.1. Intégrale d'une fonction continue par morceaux

Théorème : (de Darboux)

Toute application continue sur un intervalle admet une primitive de classe \mathcal{C}^1 sur cet intervalle.

Ce théorème est admis.

Définition : f continue sur $[a, b]$, à valeur dans \mathbb{K} (\mathbb{R} ou \mathbb{C}). F une primitive de f ,

on appelle **intégrale de f sur $[a, b]$** : $\int_a^b f(t) dt = F(b) - F(a)$

Il n'est pas nécessaire d'avoir $a < b$, et on a immédiatement : $\int_b^a f(t) dt = - \int_a^b f(t) dt$

Définition :

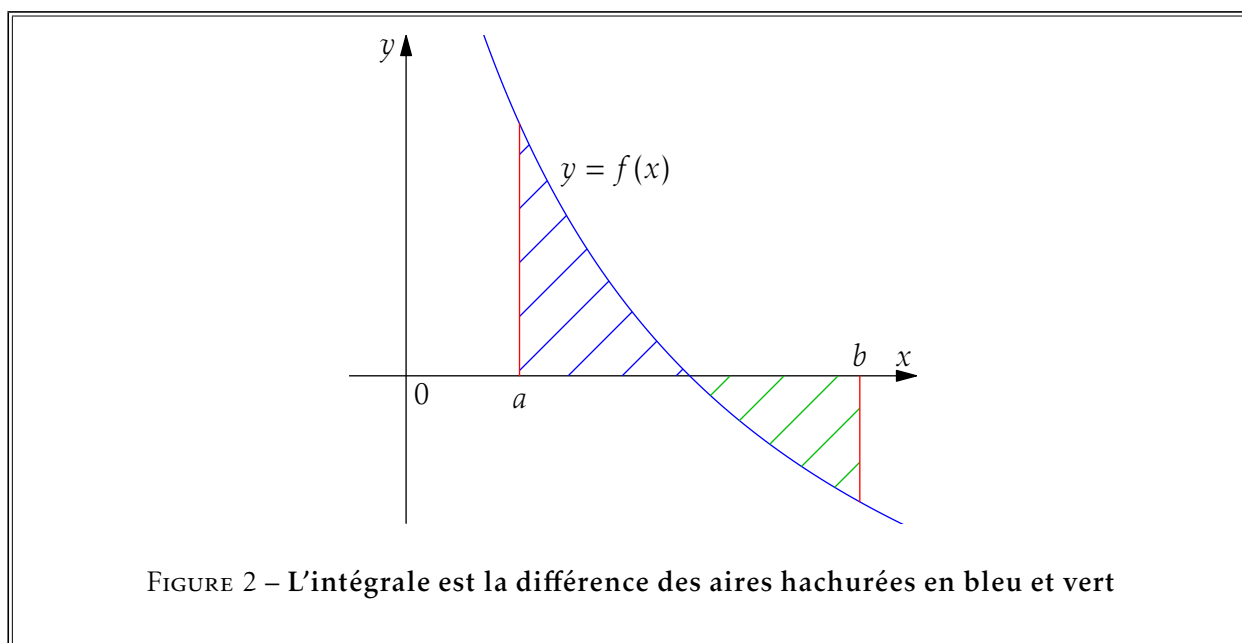
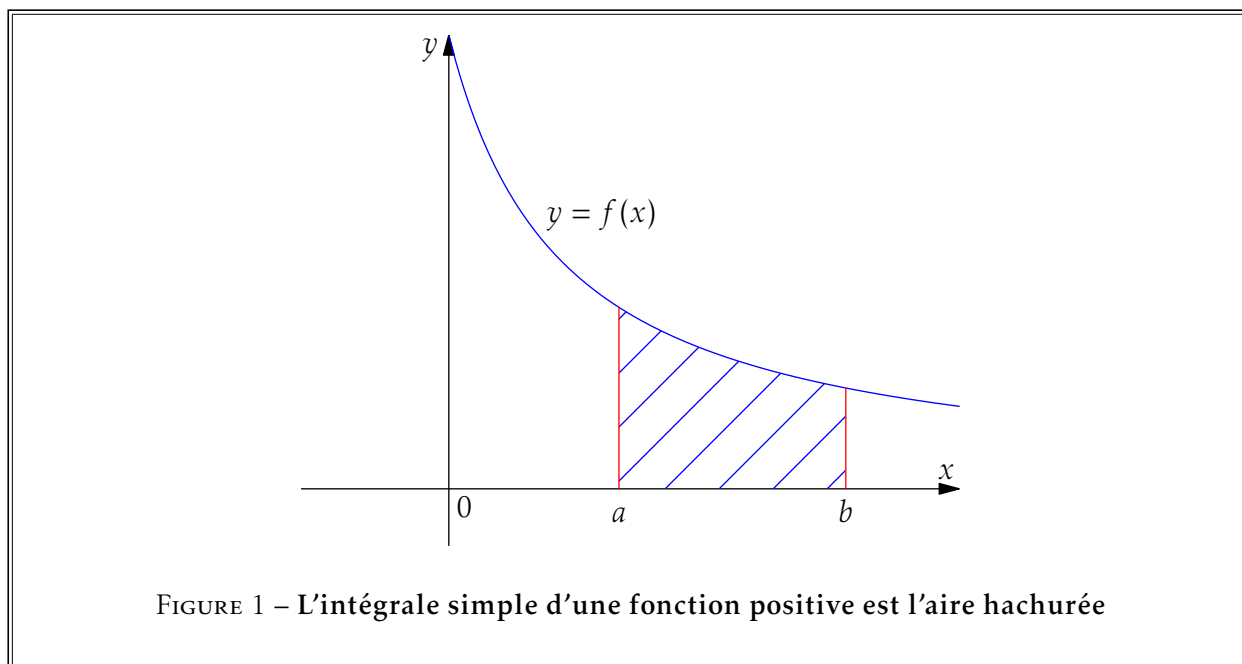
f continue par morceaux sur $[a, b]$, à valeur dans \mathbb{K} (\mathbb{R} ou \mathbb{C}). F_i une primitive de f_i sur $[a_{i-1}, a_i]$, on appelle **intégrale de f sur $[a, b]$** :

$$\int_a^b f(t) dt = \sum_{i=1}^n \int_{a_{i-1}}^{a_i} f_i(t) dt = \sum_{i=1}^n (F_i(a_i) - F_i(a_{i-1}))$$

1.2. Interprétation géométrique

L'intégrale simple sur $[a, b]$ de f est l'aire **algébrique** entre le graphe de f et l'axe des abscisses.

- Quand la fonction est positive, comme sur la figure 1, page suivante, l'aire algébrique se confond avec l'aire géométrique, c'est à dire l'aire hachurée.
- Quand la fonction est de signe variable, comme sur la figure 2, page suivante, l'aire algébrique est la différence des aires géométriques au dessus et en dessous de l'axe des abscisses, c'est à dire des aires hachurées.



1.3. Calcul approché d'intégrales et sommes de Riemann

On va faire un calcul approché de la valeur d'une intégrale de f sur $[a, b]$ en divisant l'intervalle $[a, b]$ en n parties égales. Les bornes de ces parties sont donc $a + k \frac{b-a}{n}$ pour $k \in \{0, 1, \dots, n\}$.

Sur chacun de ces intervalles de largeur $\frac{b-a}{n}$: $\left[a + (k-1) \frac{b-a}{n}, a + k \frac{b-a}{n} \right]$, définis pour $k \in \{1, 2, \dots, n\}$, on approxime la fonction par la valeur à une de ses bornes. Ce qui donne :

Théorème : f continue sur $[a, b]$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{b-a}{n} \sum_{k=1}^n f\left(a + k \frac{b-a}{n}\right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f\left(a + k \frac{b-a}{n}\right) = \int_a^b f(t) dt$$

Si de plus f est monotone, une figure montre facilement que l'une des deux sommes est un majorant, l'autre un minorant de l'intégrale. Enfin, quand $[a, b] = [0, 1]$, on obtient des sommes particulières appelées sommes de Riemann :

Théorème : f continue sur $[0, 1]$, alors : $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f\left(\frac{k}{n}\right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f\left(\frac{k}{n}\right) = \int_0^1 f(t) dt$

Ces théorèmes sont aussi applicables si les fonctions sont continues par morceaux sur l'intervalle $[a, b]$

Exemple : Cherchons $\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n \frac{n}{n^2 + k^2}$

On écrit : $\sum_{k=1}^n \frac{n}{n^2 + k^2} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \frac{1}{1 + \left(\frac{k}{n}\right)^2}$ et on reconnaît une somme de Riemann pour la fonction f

définie par $f(t) = \frac{1}{1+t^2}$ sur $[0, 1]$. On a bien une fonction continue sur $[0, 1]$.

La somme converge donc vers $\int_0^1 \frac{1}{1+t^2} dt = \frac{\pi}{4}$.

1.4. Propriétés

a/ Linéarité

Théorème : $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{K}$, intégrables sur $[a, b]$, $\lambda \in \mathbb{K}$, alors

$$\int_a^b \lambda f(t) dt = \lambda \int_a^b f(t) dt$$

$$\int_a^b (f + g)(t) dt = \int_a^b f(t) dt + \int_a^b g(t) dt$$

b/ Conjugaison

Théorème : $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$, intégrable sur $[a, b]$, alors

$$\int_a^b \overline{f}(t) dt = \overline{\int_a^b f(t) dt}$$

c/ Relation de Chasles

Théorème : $f : [a, b] \cup [a, c] \cup [c, b] \rightarrow \mathbb{K}$, intégrable, alors

$$\int_a^b f(t) dt = \int_a^c f(t) dt + \int_c^b f(t) dt$$

Démonstration : Ces théorèmes se montrent facilement en prenant F et G des primitives de f et g et en remarquant que \overline{F} est une primitive de \overline{f} . ■

Exemple : Calculons $\int_0^1 \frac{dt}{t+i}$ qui est bien l'intégrale d'une fonction continue sur $[0, 1]$.

Attention, le logarithme n'est défini que sur \mathbb{R}_+^* , ceci nous oblige à séparer la partie réelle et la partie imaginaire.

$$\int_0^1 \frac{dt}{t+i} = \int_0^1 \frac{t-i}{t^2+1} dt = \int_0^1 \frac{t}{t^2+1} dt - i \int_0^1 \frac{1}{t^2+1} dt$$

$$= \left[\frac{1}{2} \ln(t^2+1) \right]_0^1 - i [\arctan(t)]_0^1 = \frac{1}{2} \ln(2) - i \frac{\pi}{4}.$$

1.5. Inégalités

a/ Croissance

Théorème : $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, intégrable sur $[a, b]$, positive sur $[a, b]$, $a < b$, alors : $\int_a^b f(t) dt \geq 0$

Démonstration : Sur chaque $[a_{i-1}, a_i]$, F_i est croissante car de dérivée positive, d'où le résultat. ■

b/ Théorème des 3 conditions

Théorème : $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : \left\{ \begin{array}{l} f \text{ continue sur } [a, b], \\ \text{positive sur } [a, b], \\ \int_a^b f(t) dt = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \forall t \in [a, b], f(t) = 0$

Démonstration : F est croissante vérifiant $F(b) = F(a)$, donc F est constante, de dérivée f nulle sur l'intervalle. ■

c/ Majoration en valeur absolue

Théorème : $a < b$,

$f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, intégrable sur $[a, b]$, alors $|f|$ est intégrable sur $[a, b]$, et :

$$\left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq \int_a^b |f(t)| dt$$

Démonstration : On définit $f_+(t) = \max(f(t), 0)$ et $f_-(t) = \max(-f(t), 0)$, deux fonctions positives,

on a $f(t) = f_+(t) - f_-(t)$ et $|f(t)| = f_+(t) + f_-(t)$

$$\int_a^b f(t) dt = \int_a^b f_+(t) dt - \int_a^b f_-(t) dt \text{ et } \int_a^b |f(t)| dt = \int_a^b f_+(t) dt + \int_a^b f_-(t) dt,$$

ce qui assure le résultat car ces deux intégrales sont positives. ■

d/ Majoration en module

Théorème : $a < b$,

$f : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$, intégrable sur $[a, b]$, alors $|f|$ est intégrable sur $[a, b]$, et :

$$\left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq \int_a^b |f(t)| dt$$

Démonstration : Admis. ■

e/ Première inégalité de la moyenne

Théorème : $a < b$

$$f : [a, b] \rightarrow \mathbb{K}, \text{ intégrable sur } [a, b], \text{ alors : } \left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq (b-a) \sup_{t \in [a, b]} |f(t)|$$

Démonstration : $\left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq \int_a^b |f(t)| dt \leq \int_a^b \sup_{t \in [a, b]} |f(t)| dt = (b-a) \sup_{t \in [a, b]} |f(t)|$ ■

f/ Seconde inégalité de la moyenne

Théorème : $a < b$

$$f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{K}, \text{ intégrables sur } [a, b], \text{ alors : } \left| \int_a^b f(t) g(t) dt \right| \leq \sup_{t \in [a, b]} |f(t)| \int_a^b |g(t)| dt$$

g/ Inégalité de Cauchy-Schwarz

Théorème : $a < b$, $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, intégrables sur $[a, b]$, alors :

$$\left| \int_a^b f(t) g(t) dt \right| \leq \sqrt{\int_a^b f^2(t) dt} \sqrt{\int_a^b g^2(t) dt}$$

Démonstration :

$$\int_a^b (\lambda f(t) + g(t))^2 dt = \lambda^2 \int_a^b f^2(t) dt + 2\lambda \int_a^b f(t) g(t) dt + \int_a^b g^2(t) dt \geq 0 \text{ pour tout } \lambda,$$

d'où $\frac{\Delta}{4} = \left(\int_a^b f(t) g(t) dt \right)^2 - \int_a^b f^2(t) dt \int_a^b g^2(t) dt \leq 0$ qui permet de conclure. ■

2. Dérivation et Intégration

2.1. Intégration par parties

Théorème : $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{K}$, de classe \mathcal{C}^1 sur $[a, b]$, alors :

$$\int_a^b f(t) g'(t) dt = [f(t) g(t)]_a^b - \int_a^b f'(t) g(t) dt$$

Démonstration : $f \times g$ est une primitive de $f' \times g + f \times g'$ ■

Exemple : Calculons $\int_0^{\pi/2} t \sin t dt$ qui est bien l'intégrale d'une fonction continue sur $\left[0, \frac{\pi}{2}\right]$.

On va intégrer par parties en dérivant le t et en intégrant le $\sin t$

On obtient facilement :
$$\begin{cases} f(t) = t & g'(t) = \sin t \\ f'(t) = 1 & g(t) = -\cos t \end{cases}$$

Ce qui donne :
$$\int_0^{\pi/2} t \sin t dt = [-t \cos t]_0^{\pi/2} - \int_0^{\pi/2} -\cos t dt = 0 + [\sin t]_0^{\pi/2} = 1.$$

2.2. Changement de variables

Théorème : f continue sur $[a, b]$, φ de classe \mathcal{C}^1 sur $[\alpha, \beta]$, avec $\varphi([\alpha, \beta]) \subset [a, b]$, alors

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(u) du$$

Le changement de variable est donc $u = \varphi(t)$ dont on vérifiera qu'il est bien de classe \mathcal{C}^1 sur l'intervalle de variation de t .

Démonstration : Si F est une primitive de f , alors $F \circ \varphi$ est une primitive de $(f \circ \varphi) \times \varphi'$, d'où

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt = F \circ \varphi(\beta) - F \circ \varphi(\alpha) = F(\varphi(\beta)) - F(\varphi(\alpha)) = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(u) du \quad \blacksquare$$

Exemple : Calculons $\int_0^{\pi/2} \frac{1}{1 + \cos t} dt$ qui est bien l'intégrale d'une fonction continue sur $\left[0, \frac{\pi}{2}\right]$.

Comme on le verra dans la suite, on pose $u = \tan \frac{t}{2}$,

ce qui donne $\cos t = \frac{1 - u^2}{1 + u^2}$ et $dt = \frac{2 du}{1 + u^2}$, on n'oublie pas de changer les bornes,

et on obtient $\int_0^{\pi/2} \frac{1}{1 + \cos t} dt = \int_0^1 \frac{1}{1 + \frac{1 - u^2}{1 + u^2}} \times \frac{2 du}{1 + u^2} = \int_0^1 du = 1$.

Les calculs ne s'arrangeront pas toujours aussi bien !

2.3. Inégalité des accroissements finis

Théorème : $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{K}$, de classe \mathcal{C}^1 sur $[a, b]$, $a < b$ et k tel que $\sup_{t \in [a, b]} |f'(t)| \leq k$, alors :

$$|f(b) - f(a)| \leq k(b - a)$$

Démonstration : Appliquer l'inégalité de la moyenne à f' . ■

2.4. Formules de Taylor

Les formules de Taylor sont toujours de la forme :

$$f(x) = f(a) + (x - a) f'(a) + \frac{(x - a)^2}{2!} f''(a) + \dots + \frac{(x - a)^n}{n!} f^{(n)}(a) + R_n(x)$$

Le problème est alors de déterminer une valeur de $R_n(x)$, un majorant de $|R_n(x)|$ ou un ordre de grandeur d'un tel majorant.

a/ Formule de Taylor avec reste intégral

Théorème : Si f est de classe \mathcal{C}^{n+1} sur l'intervalle $[a, x]$

$$f(x) = f(a) + (x - a) f'(a) + \frac{(x - a)^2}{2!} f''(a) + \dots + \frac{(x - a)^n}{n!} f^{(n)}(a) + \int_a^x \frac{(x - t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$$

Démonstration : Pour $n = 0$, $\int_a^x f'(t) dt = f(x) - f(a)$ permet de conclure. On amorce donc une récurrence. On admet le résultat au rang n , une simple intégration par parties sur le reste donne :

$$\int_a^x \frac{(x-t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt = \left[-\frac{(x-t)^{n+1}}{(n+1)!} f^{(n+1)}(t) \right]_a^x + \int_a^x \frac{(x-t)^{n+1}}{(n+1)!} f^{(n+2)}(t) dt$$

qui fournit immédiatement le résultat au rang $n + 1$. ■

b/ Inégalité de Taylor-Lagrange

Théorème : Si f est de classe \mathcal{C}^{n+1} sur l'intervalle $[a, x]$

$$\left| f(x) - \left(f(a) + \sum_{k=1}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) \right) \right| \leq \frac{|x-a|^{n+1}}{(n+1)!} \sup_{t \in [a, x]} |f^{(n+1)}(t)|$$

Démonstration : On majore simplement l'intégrale dans la formule de Taylor avec reste intégral. Le mieux est d'étudier 2 cas selon que $x \geq a$ ou $x \leq a$. ■

c/ Formule de Taylor-Young

Théorème : Si f est n fois dérivable au voisinage de a ,

$$f(x) = f(a) + (x-a)f'(a) + \frac{(x-a)^2}{2!} f''(a) + \dots + \frac{(x-a)^n}{n!} f^{(n)}(a) + o((x-a)^n)$$

$$\text{avec } \lim_{x \rightarrow a} \frac{o((x-a)^n)}{(x-a)^n} = 0$$

Démonstration : On le montre en supposant que f est de classe \mathcal{C}^{n+1} au voisinage de a . L'inégalité de Taylor-Lagrange donne, en appelant M un majorant de $|f^{(n+1)}(t)|$ sur un intervalle, voisinage de a ,

$$\left| f(x) - \left(f(a) + \sum_{k=1}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) \right) \right| \leq |x-a|^n \frac{|x-a| M}{(n+1)!}$$

Or $\lim_{x \rightarrow a} \frac{|x-a| M}{(n+1)!} = 0$ assure le résultat. ■

d/ Taylor-Lagrange et Taylor-Young

Il est en général facile, quand on sait qu'on doit utiliser une formule de Taylor, de déterminer **à priori** s'il s'agit plutôt de la formule de Taylor-Lagrange ou de la formule de Taylor-Young.

En effet,

- si on doit montrer une propriété valable pour **tous** les x d'un **intervalle**, on essaiera la formule de Taylor-Lagrange ;
- si notre problème est un problème de **limite**, ou s'il faut lever des **indéterminations**, on essaiera la formule de Taylor-Young.

2.5. Intégration et étude locale

Théorème : $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$, intégrables sur I , $a \in I$, g de signe constant à gauche et à droite de a , alors

$$f(x) \underset{a}{\equiv} o(g(x)) \Rightarrow \int_a^x f(t) dt \underset{a}{\equiv} o\left(\int_a^x g(t) dt\right)$$

$$f(x) \underset{a}{\sim} g(x) \Rightarrow \int_a^x f(t) dt \underset{a}{\sim} \int_a^x g(t) dt$$

3. Intégrales dépendant d'un paramètre

Il y a d'abord 2 théorèmes quand la fonction dépend d'un paramètre. Ces 2 théorèmes vont être admis. Il s'agit d'étudier la continuité et la classe \mathcal{C}^1 de $F : x \mapsto \int_a^b f(x, t) dt$. On a ensuite un théorème élémentaire quand les bornes dépendent d'un paramètre. On a rapproché ces différents cas pour effectivement éviter les confusions.

3.1. Continuité

Théorème : (Continuité)

$f : \left\{ \begin{array}{l} I \times [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, t) \mapsto f(x, t) \end{array} \right\}$ avec f continue sur $I \times [a, b]$, I étant un intervalle non vide et non réduit à un point.

alors F définie par $F(x) = \int_a^b f(x, t) dt$ est continue sur I

Exemple : Soit F définie par $F(x) = \int_0^1 \frac{dt}{t^2 + x^2}$ dont on va montrer qu'elle est continue sur \mathbb{R}_+^* .

$(x, t) \rightarrow \frac{1}{t^2 + x^2}$ est bien continue sur $\mathbb{R}_+^* \times [0, 1]$ comme fonction de 2 variables, ce qui prouve immédiatement le résultat !

3.2. Classe \mathcal{C}^1

Théorème : (Classe \mathcal{C}^1)

$f : \left\{ \begin{array}{l} I \times [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, t) \mapsto f(x, t) \end{array} \right\}$ avec f continue sur $I \times [a, b]$, I étant un intervalle non vide et non réduit à un point.

Si, de plus, f admet une dérivée partielle $\frac{\partial f}{\partial x}(x, t)$, continue sur $I \times [a, b]$,

alors F est de classe \mathcal{C}^1 sur I , et $F'(x) = \int_a^b \frac{\partial f}{\partial x}(x, t) dt$

Exemple : On reprend l'exemple précédent avec F définie par $F(x) = \int_0^1 \frac{dt}{t^2 + x^2}$ dont on va montrer maintenant qu'elle est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}_+^* . On ne remontre pas la continuité déjà étudiée.

$(x, t) \rightarrow \frac{1}{t^2 + x^2}$ admet une dérivée partielle par rapport à x qui est $\frac{-2x}{(t^2 + x^2)^2}$ continue sur $\mathbb{R}_+^* \times [0, 1]$ comme fonction de 2 variables, ce qui prouve immédiatement que F est de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R}_+^* .

De plus, toujours sur \mathbb{R}_+^* , $F'(x) = \int_0^1 \frac{-2x}{(t^2 + x^2)^2} dt$

3.3. Bornes dépendant d'un paramètre

Théorème : a, b de classe \mathcal{C}^1 sur I , avec $a(I) \subset J$ et $b(I) \subset J$, de plus f est continue sur J , alors

$F : x \mapsto \int_{a(x)}^{b(x)} f(t) dt$ est de classe \mathcal{C}^1 sur I , et : $F'(x) = f(b(x))b'(x) - f(a(x))a'(x)$

Démonstration : On appelle g une primitive de f , $F(x) = \int_{a(x)}^{b(x)} f(t) dt = g(b(x)) - g(a(x))$ ce qui prouve que F est de classe \mathcal{C}^1 sur I , et $F'(x) = f(b(x))b'(x) - f(a(x))a'(x)$ par simple dérivation de fonctions composées. ■

4. Recherche de primitives

Les méthodes générales ne sont pas toujours les meilleures...

Regardons par exemple $\int \frac{8t^7}{t^8 + 1} dt$!... Si la technique de terminale fonctionne, il faut l'utiliser...

4.1. Fraction rationnelle en x (ou en t ...)

On décompose la fraction rationnelle selon les indications de l'énoncé :

- les termes en $\frac{1}{x-a}$, s'intègrent en $\ln|x-a|$
- les termes en $\frac{1}{(x-a)^p}$, s'intègrent en $\frac{1}{1-p} \times \frac{1}{(x-a)^{p-1}}$
- les termes en $\frac{ax+b}{x^2+px+q}$, avec $\Delta < 0$, s'intègrent en l'écrivant : $\frac{\frac{a}{2} \times (2x+p)}{x^2+px+q} + \frac{\left(b - \frac{a}{2}p\right)}{x^2+px+q}$.

On obtient :

- un $\ln(x^2+px+q)$ pour le terme : $\frac{\frac{a}{2} \times (2x+p)}{x^2+px+q}$ de la forme $\frac{u'}{u}$ et
- un arctan pour le terme : $\frac{\left(b - \frac{a}{2}p\right)}{x^2+px+q}$.

4.2. Fractions rationnelles diverses

Le but du changement de variable donné est à chaque fois d'obtenir une fraction rationnelle classique.

- Fraction rationnelle en e^x , $\operatorname{ch}x$, $\operatorname{sh}x$
Poser $u = e^x$
- Fraction rationnelle en x et $\sqrt{ax+b}$
Poser $u = \sqrt{ax+b}$
- Fraction rationnelle en $\sin x$ et $\cos x$
 - on regarde si l'élément différentiel $f(x) dx$ est invariant quand on change
 - ◇ x en $-x$, poser alors : $u = \cos x$
 - ◇ x en $\pi - x$, poser alors : $u = \sin x$
 - ◇ x en $\pi + x$, poser alors : $u = \tan x$
 - en cas d'échec, poser $u = \tan \frac{x}{2}$, on a alors :

$$dx = \frac{2 du}{1+u^2} \quad ; \quad \sin x = \frac{2u}{1+u^2} \quad ; \quad \cos x = \frac{1-u^2}{1+u^2} \quad ; \quad \tan x = \frac{2u}{1-u^2}$$

4.3. Polynôme \times exponentielle

Intégrer par parties ou chercher une primitive de la même forme avec un polynôme du même degré.

4.4. Primitives usuelles

On consultera le tableau 1, de la présente page. Notons qu'une primitive n'a de sens que sur un intervalle.

Tableau 1 – PRIMITIVES USUELLES

Primitives simples		
Fonction	Primitive	Remarques
x^a	$\frac{x^{a+1}}{a+1} + C$	Sauf pour $a = -1$, sur \mathbb{R} , ou \mathbb{R}^* , ou \mathbb{R}_+^* selon le cas
$\frac{1}{x}$	$\ln x + C$	Sur un intervalle de \mathbb{R}^*
$\frac{1}{x+a}$	$\ln x+a + C$	Sur un intervalle ne contenant pas $-a$
$\frac{1}{x^2+a^2}$	$\frac{1}{a} \arctan \frac{x}{a} + C$	Sur un intervalle de \mathbb{R}
$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arcsin x + C$	Sur un intervalle de $] -1, 1[$. Ou bien $-\arccos x + C'$
e^x	$e^x + C$	Sur un intervalle de \mathbb{R}
$\cos x$	$\sin x + C$	Sur un intervalle de \mathbb{R}
$\sin x$	$-\cos x + C$	Sur un intervalle de \mathbb{R}
$\frac{1}{\cos^2 x}$	$\tan x + C$	Sur un intervalle de $]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[+ k\pi, k \in \mathbb{Z}$
$\tan x$	$-\ln \cos x + C$	Sur un intervalle de $]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[+ k\pi, k \in \mathbb{Z}$
$\operatorname{ch} x$	$\operatorname{sh} x + C$	Sur un intervalle de \mathbb{R}
$\operatorname{sh} x$	$\operatorname{ch} x + C$	Sur un intervalle de \mathbb{R}
Utilisation de fonctions composées		
Fonction	Primitive	Remarques
$u' u^n$	$\frac{1}{n+1} u^{n+1}$	Sur un intervalle où u est de classe \mathcal{C}^1 , $n \neq -1$
$\frac{u'}{u}$	$\ln u $	Sur un intervalle où u est de classe \mathcal{C}^1 , $u(x) \neq 0$
$\frac{u'}{u^n}$	$\frac{1}{1-n} \frac{1}{u^{n-1}}$	Sur un intervalle où u est de classe \mathcal{C}^1 , $u(x) \neq 0$, $n \neq 1$
$\frac{u'}{a^2 + u^2}$	$\frac{1}{a} \arctan \frac{u}{a}$	Sur un intervalle où u est de classe \mathcal{C}^1

5. Compléments

5.1. Colbert, lycée numérique

a/ Maple

- « `convert` » utilisé avec l'option « `parfrac` » donne la décomposition en éléments simples d'une fraction rationnelle. Il est parfois nécessaire de factoriser le dénominateur en utilisant un « `solve` ».
- « `series` » donne la partie régulière d'un développement de Taylor ou d'un développement asymptotique d'une expression en un « point ». Il faut préciser « l'ordre » auquel on veut que Maple fasse les calculs. Attention, ce n'est pas toujours l'ordre de la formule de Taylor...

```
> series(p,x=1,5);
```

```
> series(u,n=infinity,7);
```

- « `int` » permet de calculer une primitive ou une intégrale. Maple ne met pas de constante dans les primitives, on fera attention surtout si on primitive une fonction plus d'une fois...

```
> int(p,x); pour une primitive
```

```
> int(p,x=0..1); pour une intégrale
```

La forme inerte « `Int` » permet de manier des intégrales sans chercher à les calculer.

- L'extension « `IntegrationTools` » possède « `intparts` » et « `changevar` » qui permettent de faire faire des intégrations par parties et des changements de variables.

```
> with(IntegrationTools);
```

```
> Parts(Int((x**2)*sin(x),x),x**2);
```

il faut indiquer l'intégrale inerte que l'on traite et la partie que l'on dérive.

```
> Change(Int((cos(x)+1)**3*sin(x),x),cos(x)+1=u);
```

il faut indiquer l'intégrale inerte que l'on traite et le changement de variable.

- Notons que suivre `Outils/Tâches/Naviguer/Calculus` permet d'accéder aux précédentes. En particulier, on suivra `Taylor Expansion and Polynomials` dans ce menu...

En suivant maintenant `Outils/Tâches/Naviguer/Calculus/Integration`, on trouve les outils spécifiques d'intégration.

L'intégration par parties y est `Parts`, et le changement de variable `Substitution`.

`Definite Integral` désigne une intégrale, avec des bornes en fait ;

tandis que `Indefinite Integral` désigne une primitive, une intégrale sans bornes.

Il y a encore un sous menu pour les sommes de Riemann...

b/ HP 40G-GS

On peut utiliser directement la commande \int , L4C3.

Par ailleurs, dans le menu `DIFF` du `CAS`, à partir de `HOME`, L1C6 puis L1C3, on trouve :

`INTVX` et `RISCH` pour les primitives par rapport à la variable `X` ou à une variable à spécifier.

On y trouve aussi la commande `IBP` qui permet de forcer une intégration par parties.

Je conseille de passer en mode `Step/Step` quand on fait du calcul intégral.

La décomposition en éléments simples d'une fraction rationnelle se fait par la commande `PARTFRAC` du menu `ALGB` du `CAS`.

c/ HP 50G

Nous allons dans le menu `CALC`, L8C2, sous-menu `DERIV & INTEG`.

On y trouve : `INTVX` et `RISCH` pour les primitives par rapport à la variable `X` ou à une variable à spécifier.

On peut aussi utiliser directement la commande \int , L5C5.

Dans le menu `SYMB`, L4C4, on retrouve `INTVX` et `IBP` qui permet de forcer une intégration par parties.

Je conseille de passer en mode `Step/Step` quand on fait du calcul intégral.

La décomposition en éléments simples d'une fraction rationnelle se fait par la commande **PARTFRAC** du menu **ALG**, L8C2.

d/ TI 89

La commande \int , L7C2, donne primitive ou intégrale (exacte ou approchée).

La décomposition en éléments simples d'une fraction rationnelle se fait par la commande **expand** du menu **MATH**, L8C3, sous-menu **Algebra**.

e/ TI N-inspire CAS

La commande symbolique \int donne les primitive ou intégrale (exacte ou approchée).

La décomposition en éléments simples d'une fraction rationnelle se fait par la commande **expand**.

f/ ClassPad 300

Il faut aller dans le menu **Action**, sous-menu **Calculation** et y chercher le signe d'intégration \int .

Pour la décomposition en éléments simples, c'est **Action**, **Transformation**, fonction **expand**.

5.2. Les mathématiciens du chapitre

Riemann Bernhard 1826-1866 C'est ce mathématicien allemand qui donne la notion de fonction intégrable au sens de ce chapitre. Il a aussi beaucoup travaillé sur les séries trigonométriques...

Darboux Gaston 1842-1917 Ce mathématicien né à Nîmes a relié définitivement l'intégrale de Riemann et la notion de primitive...